

| 【機器構成内訳】 | | |
|-----------------|----|----|
| 品名 | 数量 | 単位 |
| 電動式手術用ドリル | 1 | 式 |
| 【構成内容】 | | |
| コントロールユニット | 1 | 式 |
| モーターケーブルハンドスイッチ | 2 | 式 |
| モーターハンドピース | 2 | 式 |
| イリゲーションノズル | 2 | 式 |
| 洗浄アダプター | 2 | 式 |

【調達物品の備えるべき技術的要件】

| |
|---|
| (電動式手術用ドリルに関する要件) |
| 1 電動式手術用ドリルについては、以下の要件を満たすこと。 |
| 1-1 各アタッチメントにモーターが内蔵されていること。 |
| 1-2 高出力140Wで、最高回転数80,000rpmに設定できるドリルであること。 |
| 1-3 ハンドスイッチレバーのデザインがエルゴノミックデザインであり、ロープロファイルであること。 |
| 1-4 バーが再利用可能な仕様であること。 |
| 1-5 バーロックはワンアクションであること。 |
| 1-6 顕微鏡視下使用に対応したイリゲーションが併用できること。 |
| 1-7 ハンドピース内部の洗浄方法が確立され、バリデーションが取れていること。 |
| |
| (搬入、設置工事、調整、稼働テストに関する要件) |
| 2 搬入、設置工事、調整、稼働テストに関しては、以下の要件を満たすこと。 |
| 2-1 設置工事等の実施にあたっては設置担当者とあらかじめ打ち合わせのうえ実施すること。 |
| 2-2 搬入、設置のためのルート確保、養生等は納入業者が実施すること。 |
| 2-3 設置場所は現場担当者が指定した場所とすること。 |
| 2-4 搬入、設置工事等の期間中、これらの作業に起因して病院運営業務に支障がでないよう必要な措置を講じること。 |

2-5 搬入、搬出に伴う費用は納入業者の負担とすること。

(保守体制等に関する要件)

3 保守体制等については、以下の要件を満たすこと。

3-1 納入後1年間は、通常の使用で故障した場合の無償修理に応じること。

3-2 本システムの運用を円滑に実現するための技術的サポート体制が整備されていること。

3-3 納品後のサポートサービスを履行すること。

(取り扱い説明、教育訓練、その他に関する要件)

4 取り扱い説明、教育訓練、その他については、以下の要件を満たすこと。

4-1 取り扱い説明に関する導入時の教育訓練を当院担当職員に対して十分に行うこと。教育訓練の実施に関する日程調整や回数については、現場担当者との協議のうえ決定すること。

4-2 当院が必要と認めた時は、追加の教育訓練を納入後1年間は無償で行うこと。

4-3 日本語による取扱説明書を提出すること。また簡易マニュアルについても提出すること。

4-4 病院内での停電時における電源復旧マニュアルを提出すること。

4-5 本システム導入に伴い、医療法や電波法等で届出が必要な場合、届出書類に関する資料を提出し、必要届出のサポートを行うこと。

(その他特記事項に関する要件)

5 その他特記事項

5-1 納入品については全て新品（リファービッシュ品は不可）であること。

5-2 納入品については搬入、据付および調整を行うこと。

5-3 納入後1年以内に機能向上があった場合は、当院担当職員との協議のうえ、導入を検討すること。

5-4 仕様の細部についてはすべて当院の承認および指示をうけること。

5-5 その他定めのない事項については、当院担当職員との協議のうえ、その指示に従うこと。